

## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 2000046062 A

(43) Date of publication of application: 15.02.00

(51) Int. CI

F16D 3/20

(21) Application number: 10211080

(22) Date of filing: 27.07.98

(71) Applicant:

TOYODA MACH WORKS LTD

(72) Inventor:

OKADA MAKOTO

# (54) TRIPOD CONSTANT VELOCITY UNIVERSAL JOINT AND ROLLER FOR IT

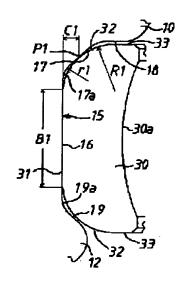
## (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To decrease the frictional loss and wear of each roller of a tripod constant velocity universal joint without increasing the costs of manufacturing the rollers.

SOLUTION: Each roller 30 is supported by three trunnions projecting radially from an inner member in such an arrangement as having three degrees of freedom for rotation, and the rolling surface 31 on the periphery of the roller 30 is engaged with the track surface 16 on an outer member 10, and a surface to be guided 32 on each side of the roller is put in point contact with a guide surface 17 formed in inward inclination from each edge of the track surface 16. The surfaces guided 32 of the rollers 30 are formed by machining, and the rolling surface 31 is formed by grinding a cylindrical surface which is formed by machining so as to lie some outside from a virtual cylindrical surface drawn with the tangent parallel with the roller axis

and contacting simultaneously with the two surfaces guided, wherein the grinding is made to near the virtual cylindrical surface.

COPYRIGHT: (C)2000, JPO



#### (19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-46062 (P2000-46062A)

(43)公開日 平成12年2月15日(2000.2.15)

(51) Int.Cl.7

緻別記号

FΙ

テーマコート\*(参考)

F 1 6 D 3/20

F16D 3/20

M

Z

審査請求 未請求 請求項の数6 OL (全 6 頁)

(21)出願番号

特願平10-211080

(22)出願日

平成10年7月27日(1998.7.27)

(71)出願人 000003470

豊田工機株式会社

愛知県刈谷市朝日町1丁目1番地

(72)発明者 岡田 誠

愛知県刈谷市朝日町1丁目1番地 豊田工

機株式会社内

(74)代理人 100064724

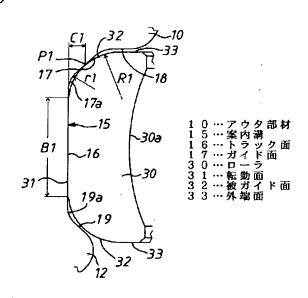
弁理士 長谷 照一 (外2名)

## (54) 【発明の名称】 トリポード型等速ジョイント及びそのローラ

## (57)【要約】

【課題】 トリポード型等速ジョイントのローラの製造 コストを増大させることなく、ローラの摩擦損失及び摩 耗を減少させる。

【解決手段】 インナ部材20から放射状に突出する3本のトラニオン21に3つの回転自由度を有するように支持されたローラ30は、外周の転動面31がアウタ部材10のトラック面16に係合され、ローラ両側の被ガイド面32はトラック面の両端縁部から内向きに傾斜して形成されたガイド面17に点接触される。ローラの各被ガイド面は切削により形成し、また転動面はローラの中心軸線と平行で両被ガイド面に同時に接する接線により形成される仮想円筒面35よりも多少外側となるように切削により形成された円筒面36を、仮想円筒面付近まで研削することにより形成される。



ı

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 内周に軸線方向に3本の案内溝が形成さ れたアウタ部材と、このアウタ部材の内側に配置され前 記各案内溝内に突出する3本のトラニオンを有するイン ナ部材と、中心部が前記各トラニオンに3つの回転自由 度を有するように支持されると共に外周の転動面が前記 各案内溝底部のトラック面に係合される3つのローラを 備え、このローラの両外端面と前記転動面の間に形成さ れて湾曲した断面形状を有する各被ガイド面が前記トラ ック面の両端縁部から内向きに傾斜して形成されたガイ 10 ド面に選択的に点接触して前記案内溝に対するローラの 姿勢を制御するようにしてなるトリポード型等速ジョイ ントにおいて、前記ローラの前記転動面は前記ローラの 中心軸線と平行で前記両被ガイド面に同時に接する接線 によりこの両被ガイド面の間に形成される仮想円筒面よ りも外側となるように形成された円筒面からなることを 特徴とするトリポード型等速ジョイント。

【請求項2】 前記ローラの前記各被ガイド面は切削により形成し、前記転動面は研削により形成してなる請求項1に記載のトリポード型等速ジョイント。

【請求項3】 前記ローラの前記各被ガイド面は鍛造により形成し、前記転動面は研削または切削により形成してなる請求項1に記載のトリポード型等速ジョイント。

【請求項4】 外周に形成された転動面と、軸線方向の両端に形成された外端面と、この両面の間に形成されて湾曲した断面形状を有する1対の被ガイド面を備えてなり、インナ部材に形成されたトラニオンに3つの回転自由度を有するように中心部が支持されると共にアウタタカの内周に軸線方向に形成された案内溝底部のトラック面に前記転動面を係合し、前記を被ガイド面を前記トラック面の両端縁部から内向きに傾斜して形成されたガラック面の運搬的に点接触させて使用するトリポード型等速ジョイントのローラにおいて、前記転動面は前記ローラを線によりこの両被ガイド面の間に形成される仮想円筒面よりも外側となるように形成された円筒面からなることを特徴とするトリポード型等速ジョイントのローラ。

【請求項5】 前記各被ガイド面は切削により形成し、 前記転動面は研削により形成してなる請求項4に記載の トリポード型等速ジョイントのローラ。

【請求項6】 前記各被ガイド面は鍛造により形成し、前記転動面は研削または切削により形成してなる請求項4に記載のトリポード型等速ジョイントのローラ。

## 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、自動車の差動歯車 装置と駆動車輪の間の駆動力伝達部等に使用されるトリ ポード型等速ジョイントに関する。

## [0002]

【従来の技術】この種のトリポード型等速ジョイントに 50

は、例えば特開平4-282028号公報に示すように、アウタ部材に軸線方向に形成した3本の案内構に外周部を転動可能に係合させた各ローラの中心部を、インナ部材のトラニオンに3つの回転自由度を有するように支持し、ジョイントが交差角を有する状態で使用した場合でもローラが案内構に対し傾斜してローラの外周面とアウタ部材の案内溝との間の転がり接触部に横滑り生じることがないようにし、これにより軸線方向にスラスト力が誘起されるのを防止し、ひいては駆動軸に振動が発生するのを防いでいるものがある。

【0003】またこの種のものにおいては、図5及び図6に示すように、ローラ1の両外端面4と転動面2の間に形成された半径R1の円弧状断面形状の被ガイド面3を案内溝15のトラック面16の両端縁部から内向きに傾斜して形成されたガイド面17,19に選択的に点接触させて、ローラ1を案内溝15の方向に向けようとする力(以下単に強制力という)を生じさせ、案内溝15に対するローラ1の傾斜を制御するようにしたものがある。この従来のローラ1は、図5に示すように、両外端面4に連なる円弧状断面形状の両被ガイド面3とする円筒面5を切削により形成し、熱処理後に円筒面5を取り代d4だけ研削して転動面2を形成しているので、転動面2と被ガイド面3の境界部にエッジQが生じ、このエッジQ間の幅B2は切削状態での母線よりも長くなる。

## [0004]

20

【発明が解決しようとする課題】アウタ部材10は鍛造により成形されるので、成形性をよくするためには、案内溝15のトラック面16とその両端に連結されて内向きに傾斜されるガイド面17,19の間に形成される隅アール部17a,19aの半径r1は、所定値以下にすることができない。そのため、例えば図6に示すように、ローラ1が半径方向外向きに移動して被ガイド面3がアウタ部材10のガイド面17に点接触する前に、エッジQが隅アール部17aのふもと部に乗り上げ、その部分の接触面圧が局部的に増大し、この応力集中により摩耗が増大するのでトリポード型等速ジョイントの寿命が低下するという問題が生じる。

【0005】このような問題を解決する手段として先ず考えられるのは、被ガイド面3の半径R1を多少増大することであるが、研削の際の取り代d4は僅かであるのでその公差のばらつきによる幅B2のばらつきはかなり大きくなってエッジQが隅アール部17aに乗り上げるおそれを完全には解消できず、これを完全に解消できるまで半径R1を増大すれば、公差のばらつきによっては逆に幅B2が狭くなり過ぎ、ローラ1が傾きやすくなったり、面圧が上昇し摩耗が増大してトリポード型等速ジョイントの寿命が低下するという問題を生じるおそれがある。あるいはまた、転動面2を研削する際に各被ガイド面3も同時に研削し、転動面2と被ガイド面3が滑ら

かに連続されてエッジQが生じないようにして応力集中 を解決することも考えられるが、その場合は転動面2と 両被ガイド面3を同時に加工する総形の研削砥石車を使 用してプランジ送りだけで加工することになるので、ロ ーラの製造コストが増大するという問題がある。

【0006】またこのような応力集中による問題を解決 する別の手段としては、例えば図7に示すように、トラ ック面16に対するガイド面17の傾斜角を大きくして エッジQから隅アール部17aを離すことが考えられ る。しかしこのように傾斜角を大きくすると、ガイド面 10 17に対する被ガイド面3の接触点P3とトラック面1 6に対する転動面2の接触線との距離C3(すなわちロ ーラ1の回転軸線から接触点P3までの距離と転動面2 までの距離の差)が、図6に示すような傾斜角が小さい 場合のこれに対応する距離C2よりも大きくなる。この 距離の差が増大すると、周速の差により接触点P3に生 じる滑り摩擦も増大するのでローラ1の回転抵抗が増大 し、またこの滑り摩擦はローラ1を案内溝15の方向に 向けようとする強制力を減少させるので、トラック面1 6と転動面2の間の横滑りが増大して、トリポード型等 20 速ジョイントの軸線方向にスラスト力が誘起されて駆動 軸に振動が発生し、またローラ1と案内溝15の摩耗を 増大させるという問題を生じる。

【0007】前述した応力集中の問題を解決する更に別 の手段としては、図8に示すように、隅アール部17 a, 19aをトラック面16よりも下側に入り込ませ て、トラック面16の両側に溝部16aを形成すること も考えられる。これによれば、ガイド面17に対する被 ガイド面3の接触点P4とトラック面16に対する転動 面2の接触線との距離C4は図6の場合の距離C2と同 30 程度になる。しかしアウタ部材10の鍛造成形性を高め るためには、溝部16aからトラック面16に移行する 側にも相当なアール部が必要なのでトラック面16に対 する転動面2の接触線の長さはB3となり、図6または 図7の場合の幅B2よりも小さくなる。このように接触 線の長さが小さくなることにより、面圧が上昇して摩耗 が増大するので、やはりトリポード型等速ジョイントの 寿命が低下するという問題が生じ、また図4の紙面に垂 直な軸線回りにローラ1が傾きやすくなるという問題も

【0008】本発明はこのような各問題を解決すること を目的とする。

#### [0009]

【課題を解決するための手段】本発明によるトリポード 型等速ジョイントは、内周に軸線方向に3本の案内溝が 形成されたアウタ部材と、このアウタ部材の内側に配置 され各案内溝内に突出する3本のトラニオンを有するイ ンナ部材と、中心部が各トラニオンに3つの回転自由度 を有するように支持されると共に外周の転動面が各案内 構底部のトラック面に係合される3つのローラを備え、

このローラの両外端面と転動面の間に形成されて湾曲し た断面形状を有する各被ガイド面がトラック面の両端縁 部から内向きに傾斜して形成されたガイド面に選択的に 点接触して案内溝に対するローラの姿勢を制御するよう にしてなるトリポード型等速ジョイントにおいて、ロー ラの転動面はローラの中心軸線と平行で両被ガイド面に 同時に接する接線によりこの両被ガイド面の間に形成さ れる仮想円筒面よりも外側となるように形成された円筒 面からなることを特徴とするものである。ローラの各被 ガイド面は切削により形成し、転動面は研削により形成 するのがよい。あるいは、ローラの各被ガイド面は鍛造 により形成し、転動面は研削または切削により形成して してもよい。

【0010】また本発明によるトリポード型等速ジョイ ントのローラは、外周に形成された転動面と、軸線方向 の両端に形成された外端面と、この両面の間に形成され て湾曲した断面形状を有する1対の被ガイド面を備えて なり、インナ部材に形成されたトラニオンに3つの回転 自由度を有するように中心部が支持されると共にアウタ 部材の内周に軸線方向に形成された案内溝底部のトラッ ク面に転動面を係合し、各被ガイド面をトラック面の両 端縁部から内向きに傾斜して形成されたガイド面に選択 的に点接触させて使用するトリポード型等速ジョイント のローラにおいて、転動面はローラの中心軸線と平行で 両被ガイド面に同時に接する接線によりこの両被ガイド 面の間に形成される仮想円筒面よりも外側となるように 形成された円筒面からなることを特徴とするものであ る。各被ガイド面は切削により形成し、転動面は研削に より形成するのがよい。あるいは、各被ガイド面は鍛造 により形成し、転動面は研削または切削により形成して もよい。

【0011】何れの発明の場合にも、研削による形成さ れる転動面は切削により形成される両被ガイド面に同時 に接する接線の両被ガイド面の間の部分により形成され る仮想円筒面付近に形成され、その幅は両被ガイド面と 接する接線の各接点の間の距離とほゞ同じになるので、 案内溝のトラック面に対するローラの転動面の接触線の 長さはほゞ一定となる。

## [0012]

40

【発明の実施の形態】以下に図1~図4に示す実施の形 態により、本発明の説明をする。先ず、図3及び図4に よりトリポード型等速ジョイントの全体的構造の説明を する。この実施の形態のトリポード型等速ジョイント は、内周に軸線方向に3本の案内溝15が形成されると 共に軸部11が一体形成されたアウタ部材10と、この アウタ部材10の内側に配置され各案内溝15内に突出 する3本のトラニオン21を有すると共に駆動軸25が スプライン結合されたインナ部材20と、ニードル23 及びローラ支持部材(内側ローラ)22を介して中心部 が各トラニオン21に3つの回転自由度を有するように

30

支持されると共に外周の転動面31が各案内溝15底部 のトラック面16に係合される3つのローラ30を主要 な構成部材としている。

【0013】図2及び図4に示すように、アウタ部材1 0に形成された案内溝15の各トラック面16は一定間 隔で互いに平行に軸線方向に延び、各トラック面16に は半径方向両端縁部に連結されてそれから内向きに傾斜 して延びるガイド面17,19が形成されている。半径 方向外側となるガイド面17は案内溝15の外側の内端 面18に連続され、半径方向内側となるガイド面19は 10 案内溝15内側の突出部12を形成している。トラック 面16とその両側のガイド面17,19をそれぞれ滑ら かに連続させる隅アール部17a, 19aの半径は何れ も r 1 であり、この半径 r 1 は鍛造により成形されるア ウタ部材10の成形性が許す限度において、なるべく小 さい値とする。ガイド面17と内端面18の間のアール 部、内端面18及びガイド面19の外側のアール部の半 径も同様な値とする。

【0014】インナ部材20のボス部から放射状に突出 する3本のトラニオン21にニードル23を介して回転 20 自在に支持されたローラ支持部材22は、トラニオン2 1の軸線方向にも移動自在である。 真球面であるローラ 支持部材22の外周面22aには、同じく真球面である ローラ30の内周面30aが僅かの隙間をもって嵌合さ れ、これによりローラ30は3つの回転の自由度をもっ てローラ支持部材22に嵌合支持される。

【0015】ローラ30は、図1に断面形状を示すよう に、上述したローラ支持部材22に嵌合支持される内周 面30aと、これと反対側でアウタ部材10に係合され る転動面31と、1対の外端面33と、この転動面31 と外端面33の間に形成されてこの両者をほゞ滑らかに 連結する半径R1の円弧状に湾曲した1対の被ガイド面 32により構成されている。ローラ30は鍛造により形 成された素材を、内周面30aと、外端面33と、被ガ イド面32と、ローラ30の中心軸線と平行で両被ガイ ド面32に同時に接する接線により両被ガイド面32の 間に形成される仮想円筒面35よりも多少距離 d1だけ 外側となる円筒面36よりなる形状となるように切削加 工により仕上げられ、被ガイド面32と円筒面36の間 は、比較的小さい半径R2, R3のアール部により連続 40 されている。

【0016】次いで硬度を高めるための熱処理を行って から、ローラ30の円筒面36は転動面31を形成する ために仮想円筒面35の付近まで研削され、これにより ローラ30は完成する。この研削の取り代d3は仮想円 筒面35と円筒面36の間の距離 d1より多少少ない が、この研削により形成される転動面31と仮想円筒面 35の間の距離d2は僅かであり、転動面31の幅B1 は両被ガイド面32の間の仮想円筒面35の幅とほゞ同

りは小さくなる。またこの幅B1は加工公差のばらつき により多少変動するが、被ガイド面32と円筒面36の 間のアール部の半径R2, R3は被ガイド面32の半径 R1よりも小さいので、幅B1の変動は僅かである。ま た、研削される転動面31は円筒面であってその研削は 外周の研削面が単純な円筒状の通常の研削車で行うこと ができるので、加工コストが増大することもない。

【0017】このローラ30は、図3及び図4に示すよ うに組み付けた状態では、図2の拡大図に示すように幅 B1の転動面31がトラック面16に当接され、ジョイ ントが交差角を有する状態で使用されればトラニオン2 1の軸線方向に移動して被ガイド面32はガイド面1 7,19の何れか一方に点接触され、ガイド面17と接 触した状態では外端面33と内端面18の間には隙間が 存在している。前述のように、転動面31の幅B1は従 来技術の転動面2の幅B2 (図5参照) よりは小さくし かもその寸法の変動は少ないので、トラック面16の両 端縁部から内向きに形成されたガイド面17,19の傾 斜角及びこのトラック面16と突出部12の間の隅アー ル部17aの半径r1を所望の値とした状態であって も、転動面31の端縁部が隅アール部17aのふもと部 に乗り上げて応力集中を生じることはなくなり、あるい はトラック面16に対する転動面31の接触線の長さが 短くなりすぎることもない。従って、トラック面16と 転動面31の間の接触面圧は安定したものとなり、それ らの間の摩耗は減少するので、トリポード型等速ジョイ ントの寿命を増大することができる。

【0018】なおこの実施の形態では、ローラ30は、 鍛造により形成された素材を切削加工により仮想円筒面 35よりも多少外側となる円筒面36に形成し、熱処理 を行ってから研削加工により転動面31を形成している が、鍛造により仮想円筒面35よりも多少外側となる円 筒面36を形成し、熱処理を行った後、研削加工のみに より転動面31を形成してもよい。また、転動面31の 仕上げ加工を切削加工にて行うようにしてもよい。

【0019】またこの実施の形態では、ガイド面17に 対する被ガイド面32の接触点P1とトラック面16に 対する転動面31の接触線との距離C1は、図6に示す 従来技術の場合のこれに対応する距離C2とほぶ同程度 になる(実際は距離d2と取り代d4の和だけ大きくな るが、その差はわずかである)ので、従来技術に比して ローラ30の回転抵抗が増大したり、あるいはローラ3 0を案内溝15の方向に向けようとする強制力が減少し たりすることはなく、従ってこれによりトリポード型等 速ジョイントのの軸線方向にスラスト力が誘起されて振 動が発生したり、またローラ30と案内溝15の摩耗を 増大させたりすることはない。

[0020]

【発明の効果】本発明のトリポード型等速ジョイント及 じで、図5に示す従来技術の場合の転動面2の幅B2よ 50 びそのローラによれば、案内構のトラック面に対するロ

ーラの転動面の接触線の長さはほゞ一定となり、ばらつ \*きが少なくなるので、トラック面の両端縁部から内向きに形成されたガイド面の傾斜角及びこのトラック面と突出部の間の隅アール部の半径を所望の値とした状態であっても、転動面の端縁部が隅アール部のふもと部に乗り上げて応力集中を生じることはなくなる。従って、トラック面と転動面の間の接触面圧は安定したものとなり、それらの間の摩耗は減少するので、トリポード型等速ジョイントの寿命を増大することができる。しかも、研削または切削される転動面は円筒面であって、その加工は 10研削の場合は外周の研削面が単純な円筒状の通常の研削車で行えばよく、切削の場合は通常の切削加工で行うことができるので、加工コストが増大することもない。

## 【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明によるトリポード型等速ジョイントの ローラの形状を示す拡大断面図である。

【図.2】 図1に示す本発明によるローラの使用状態を示す拡大断面図である。

\*【図3】 トリポード型等速ジョイントの全体構造を示す長手方向断面図である。

【図4】 図3の4-4線に沿った部分拡大断面図である。

【図5】 従来技術によるトリポード型等速ジョイント のローラの形状を示す拡大断面図である。

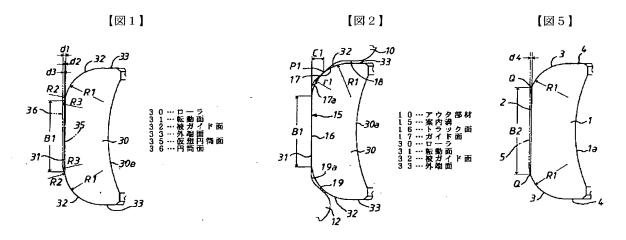
【図6】 図5に示す従来技術のローラの通常の使用状態を示す拡大断面図である。

【図7】 図5に示す従来技術のローラの異なる使用状態を示す拡大断面図である。

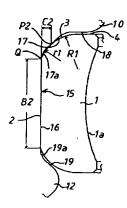
【図8】 図5に示す従来技術のローラの更に異なる使用状態を示す拡大断面図である。

#### 【符号の説明】

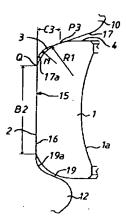
10…アウタ部材、15…案内溝、16…トラック面、17…ガイド面、20…インナ部材、21…トラニオン、30…ローラ、31…転動面、32…被ガイド面、33…外端面、35…仮想円筒面、36…円筒面。







[図7]



[図8]

